

## TD 6

### Préambule : quelques éléments de topologie et d'analyse

- un espace vectoriel  $E$  sur  $\mathbb{R}$  est un ensemble d'éléments tel qu'il est possible de faire des combinaisons linéaires de ses éléments ( $E$  est muni d'une opération d'addition et d'une opération de multiplication par un scalaire) ;
- une fonction  $Q : E \times E \rightarrow \mathbb{R}$  est un produit scalaire ssi :
  1. elle est symétrique :  $Q(x, y) = Q(y, x)$  ;
  2. elle est bilinéaire :  $Q(\lambda_1 x_1 + \lambda_2 x_2, y) = \lambda_1 Q(x_1, y) + \lambda_2 Q(x_2, y)$  ;
  3. elle est positive  $Q(x, x) \geq 0$  et  $Q(x, x) = 0 \iff x = 0$

On notera souvent  $Q(x, y) = \langle x, y \rangle_E$  et la norme d'un produit scalaire  $\|x\|_Q = \sqrt{Q(x, x)}$  ;

- un espace de Hilbert est un espace vectoriel complet muni d'un produit scalaire ;
- un noyau est une fonction  $k : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$  tel qu'il existe un espace de Hilbert  $\mathcal{H}$  et une fonction (de projection ou *feature map*)  $\phi : X \rightarrow \mathcal{H}$  telle que  $\forall x, x' \in X, k(x, x') = \langle \phi(x), \phi(x') \rangle_{\mathcal{H}}$

#### Exercice 1 – Support Vector Machine

On considère ici un problème de classification binaire vers  $Y = \{-1, +1\}$  de données dans un espace de description  $X \in \mathbb{R}^d$ . On note  $\{(\mathbf{x}^i, y^i) \in (X, Y)\}, i \in \{1, \dots, n\}$  l'ensemble d'apprentissage considéré. La fonction de décision du classifieur considéré est donnée par :  $f_{\mathbf{w}, b}(\mathbf{x}) = \text{sign}(\mathbf{w}^T \mathbf{x} + b)$ .

On considère dans un premier temps un ensemble de données linéairement séparable. Cet ensemble de données et la frontière de décision sont représentés (en 2D) sur la figure 1.

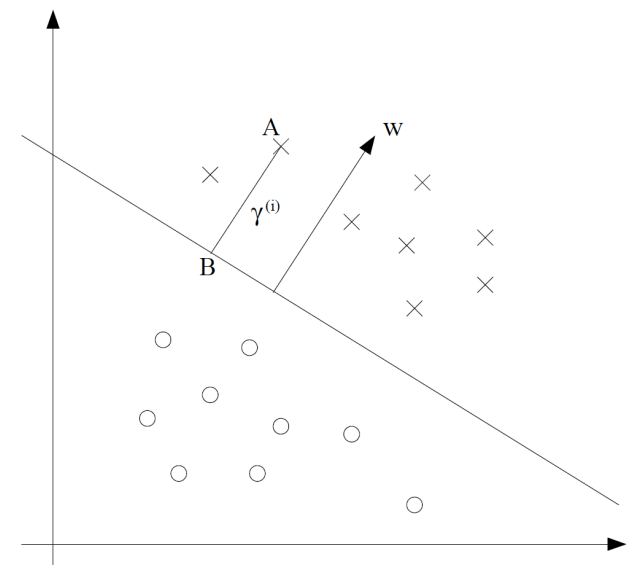


FIGURE 1 – Ensemble de données linéairement séparables

#### Q 1.1 Marge

Sur cette figure, l'échantillon  $\mathbf{x}^i$  et de label  $y^i$  est représenté par le point A. On s'intéresse à sa distance signée  $\gamma^i$  à la frontière de décision (dont le point le plus proche est représenté en B sur la figure).

**Q 1.1.1** Sachant que  $\mathbf{w}/\|\mathbf{w}\|$  est un vecteur unitaire orthogonal à la frontière de décision, donner l'expression de  $\gamma^i$  en fonction de  $\mathbf{x}^i$ ,  $y^i$ ,  $\mathbf{w}$  et  $b$ .

**Q 1.1.2** Que cela implique-t-il si l'on souhaite éloigner au maximum (au sens géométrique) les points de la frontière de décision ?

**Q 1.2** Formulation du SVM

On considère alors le problème d'optimisation sous contraintes suivant :

$$\min_{\mathbf{w}, b} \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2$$

$$s.t. \quad y^i(\mathbf{w}^T \mathbf{x}^i + b) \geq 1, \forall i \in \{1, \dots, n\}$$

**Q 1.2.1** Pourquoi choisit-on la contrainte  $\geq 1$  plutôt que  $\geq 0$  ? Pourquoi 1 ?

**Q 1.2.2** Poser le Lagrangien à considérer pour optimiser ce problème sous contraintes

**Q 1.2.3** Donner la solution analytique de la minimisation de ce Lagrangien selon  $\mathbf{w}$  et  $b$

**Q 1.2.4** En déduire une nouvelle formulation "duale" de notre problème d'optimisation sous contraintes

**Q 1.2.5** Que cette nouvelle formulation permet-elle ?

**Q 1.2.6** Quel est le problème du problème d'optimisation que l'on a considéré ? Proposer une nouvelle formulation qui corrige ce problème

**Q 1.2.7** Proposer la formulation duale de ce nouveau problème

**Q 1.2.8** Donner la fonction de classification obtenue après optimisation de cette formulation duale du SVM

**Q 1.2.9** D'après les conditions de Karush-Kuhn-Tucker (KKT) concernant les propriétés de la solution optimale d'un Lagrangien, on a :  $a_i(1 - \xi_i - y^i(\mathbf{w}^T \mathbf{x}^i + b)) = 0$ ,  $\forall i \in \{1..N\}$  et  $\beta_i \xi_i = 0$ ,  $\forall i \in \{1..N\}$ . Qu'en déduire pour les paramètres  $a_i$  obtenus à l'optimum ?

**Q 1.2.10** Qu'en déduire pour l'estimation du biais  $b$  ?

## Exercice 2 – Noyaux

**Q 2.1** Montrez que si  $K$  et  $K'$  sont deux noyaux (i.e. il existe  $\phi$  et  $\phi'$  telles que  $K(x, y) = \langle \phi(x), \phi(y) \rangle$ ,  $K'(x, y) = \langle \phi'(x), \phi'(y) \rangle$ ) :

1.  $cK$  est un noyau pour  $c \in \mathbb{R}^+$
2.  $K + K'$  est un noyau ;
3.  $KK'$  est un noyau ;
4.  $(1 + \langle x, x' \rangle)^d$  est un noyau.

**Q 2.2** RKHS

Soit  $x_1, \dots, x_n \in X$ , une fonction  $k : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ , la matrice de Gram de  $K$  est la matrice  $\mathcal{K} := k_{i,j} = k(x_i, x_j)$ . Une matrice est dite définie semi-positive si  $\forall c_i \in \mathbb{R}, \sum_{i,j} c_i c_j k_{i,j} \geq 0$ . Dans ce cas, la fonction est dite également définie positive.

**Q 2.2.1** Exprimez  $\sum_{i,j} c_i c_j k_{i,j}$  par un produit scalaire. Montrez qu'un noyau est défini positif.

**Q 2.2.2** Le but de cette question est de montrer la contraposée, qu'une fonction symétrique semi définie positive  $k : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$  est un noyau. Pour cela, il nous faut trouver un espace hilbertien  $\mathcal{H}$ , un produit scalaire  $Q : \mathcal{H} \times \mathcal{H} \rightarrow \mathbb{R}$  et une projection  $\phi : X \rightarrow \mathcal{H}$  telle que  $k(x, y) = Q(\phi(x), \phi(y)) \quad \forall x, y \in X$

$X$ . On va considérer  $\mathcal{H}$  l'espace vectoriel engendré par les fonctions de la forme  $y \rightarrow k(y, x)$  pour tout  $x \in X$ . Un élément de  $\mathcal{H}$  est donc une fonction de  $X \rightarrow \mathbb{R}$ .

Soit  $\Phi : X \rightarrow \mathcal{H} := k(\cdot, x)$  un mapping de  $X$  aux fonctions de  $\mathcal{H}$ ,  $\Phi(x)(x') = k(x', x)$ . Soient  $\alpha_i \in \mathbb{R}$ ,  $\beta_i \in \mathbb{R}$ ,  $x_i \in X$ ,  $x'_i \in X$  pour  $i \in \{1..n\}$ . On définit :

$$f(\cdot) = \sum_{i=1}^n \alpha_i \Phi(x_i)(\cdot), \quad g(\cdot) = \sum_{i=1}^n \beta_i \Phi(x'_i)(\cdot), \quad Q(f, g) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \alpha_i \beta_j k(x_i, x'_j)$$

$f$  et  $g$  sont bien dans  $\mathcal{H}$ , vu que ce sont des combinaisons linéaires d'éléments de  $\mathcal{H}$ .

1. Montrez que  $Q(f, g)$  peut s'exprimer uniquement à l'aide des  $\beta_j$  et  $f(x'_j)$ , ou des  $\alpha_i$  et  $g(x_i)$
2. Montrez que  $Q(f, g)$  est un produit scalaire (on pourra alors remplacer  $Q(f, g)$  par  $\langle f, g \rangle$ ).  
Pour cela, il s'agit de démontrer que :
  - $Q(f, g)$  est symétrique
  - $Q(f, g)$  est bilinéaire
  - $Q(f, f) \geq 0$  (on montrera dans la dernière question que  $Q(f, f) = 0 \iff f = 0$ ).
3. Que vaut  $Q(k(\cdot, x), f)$  ?  $Q(k(\cdot, x), k(\cdot, x'))$  ? Justifiez le nom de  $k$  : *reproducing kernel*.
4. En admettant que  $Q(f, g)^2 \leq Q(f, f)Q(g, g)$ , montrez que  $|f(x)|^2 \leq k(x, x) \cdot Q(f, f)$ . Concluez.

### Q 2.3 Noyaux sur les chaînes de caractères

Soit  $S$  une séquence de mots sur un alphabet  $\mathcal{A}$  fini. Montrez que :

1.  $K(x, x')$  = nombre de sous-chaînes de longueur 5 que  $x$  et  $x'$  ont en commun est un noyau ;
2.  $K(x, x') = 1$  si  $x$  et  $x'$  ont au moins une sous-chaîne de longueur 5 en commun, 0 sinon, n'est pas un noyau (indice : considérez 3 chaînes  $x, x'$  et  $x''$ ).